

## Felpropagering

(jfr Sayer&Mansingh sid 17)

Definitionen för varians är:

$$(1) \quad \sigma^2 = \frac{1}{N} \sum (x_i - \bar{x})^2$$

(summa över  $i=1,2,3,\dots,N$  mätpunkter antas i alla summa-uttryck på denna sida)

Vi vill beräkna variansen  $\sigma_u^2$  för en ny variabel  $u = f(x, y, z, \dots)$  på basen av experimentellt uppmätta värden  $\bar{x}, \bar{y}, \bar{z}, \dots$  samt deras varianser  $\sigma_x^2, \sigma_y^2, \sigma_z^2, \dots$

Enligt definitionen (1) får vi:

$$(2) \quad \sigma_u^2 = \frac{1}{N} \sum (u_i - \bar{u})^2 = \frac{1}{N} \sum (f(x_i, y_i, z_i, \dots) - \bar{u})^2 = \frac{1}{N} \sum (f(x_i, y_i, z_i, \dots) - f(\bar{x}, \bar{y}, \bar{z}, \dots))^2$$

Detta kan vi förenkla genom att skriva  $f(x, y, z, \dots)$  som en Taylor-serie och ta med endast de två första termerna.

Från tidigare studier vet vi att en Taylor serie för funktionen  $f(x, y, z, \dots)$  i närheten av punkten  $(\bar{x}, \bar{y}, \bar{z}, \dots)$  kan skrivas som: (lämnar bort termer av grad 2 och högre)

$$(3) \quad f(x, y, z, \dots) = f(\bar{x}, \bar{y}, \bar{z}, \dots) + \frac{\partial f}{\partial x}(x - \bar{x}) + \frac{\partial f}{\partial y}(y - \bar{y}) + \frac{\partial f}{\partial z}(z - \bar{z}) + \dots$$

här skall derivatorna evalueras i punkten  $(\bar{x}, \bar{y}, \bar{z}, \dots)$

Nu sätter vi in (3) i (2):

$$\begin{aligned} \sigma_u^2 &= \frac{1}{N} \sum \left( f(\bar{x}, \bar{y}, \bar{z}, \dots) + \frac{\partial f}{\partial x}(x - \bar{x}) + \frac{\partial f}{\partial y}(y - \bar{y}) + \frac{\partial f}{\partial z}(z - \bar{z}) + \dots - f(\bar{x}, \bar{y}, \bar{z}, \dots) \right)^2 \\ &= \frac{1}{N} \sum \left( \frac{\partial f}{\partial x}(x - \bar{x}) + \frac{\partial f}{\partial y}(y - \bar{y}) + \frac{\partial f}{\partial z}(z - \bar{z}) + \dots \right)^2 \end{aligned}$$

nu kan vi använda kvadreringsregeln och får:

$$= \frac{1}{N} \sum \left[ \left( \frac{\partial f}{\partial x}(x_i - \bar{x}) \right)^2 + \left( \frac{\partial f}{\partial y}(y_i - \bar{y}) \right)^2 + \left( \frac{\partial f}{\partial z}(z_i - \bar{z}) \right)^2 + \dots + 2(x_i - \bar{x})(y_i - \bar{y}) \frac{\partial f}{\partial x} \frac{\partial f}{\partial y} + \dots \right]$$

Här kommer de sk. kovarianstermerna som  $2(x - \bar{x})(y - \bar{y}) \frac{\partial f}{\partial x} \frac{\partial f}{\partial y}$  att försvinna om  $x, y, z$  osv. är statistiskt oberoende variabler. Vi får:

$$\begin{aligned} \sigma_u^2 &= \frac{1}{N} \sum \left[ \left( \frac{\partial f}{\partial x}(x_i - \bar{x}) \right)^2 + \left( \frac{\partial f}{\partial y}(y_i - \bar{y}) \right)^2 + \left( \frac{\partial f}{\partial z}(z_i - \bar{z}) \right)^2 + \dots \right] \\ &= \left( \frac{\partial f}{\partial x} \right)^2 \frac{1}{N} \sum (x_i - \bar{x})^2 + \left( \frac{\partial f}{\partial y} \right)^2 \frac{1}{N} \sum (y_i - \bar{y})^2 + \left( \frac{\partial f}{\partial z} \right)^2 \frac{1}{N} \sum (z_i - \bar{z})^2 + \dots \end{aligned}$$

där vi identifierar termer av formen  $\sigma_x^2 = \frac{1}{N} \sum (x_i - \bar{x})^2$  och får till slut:

$$\sigma_u^2 = \left( \frac{\partial f}{\partial x} \right)^2 \sigma_x^2 + \left( \frac{\partial f}{\partial y} \right)^2 \sigma_y^2 + \left( \frac{\partial f}{\partial z} \right)^2 \sigma_z^2 + \dots$$